

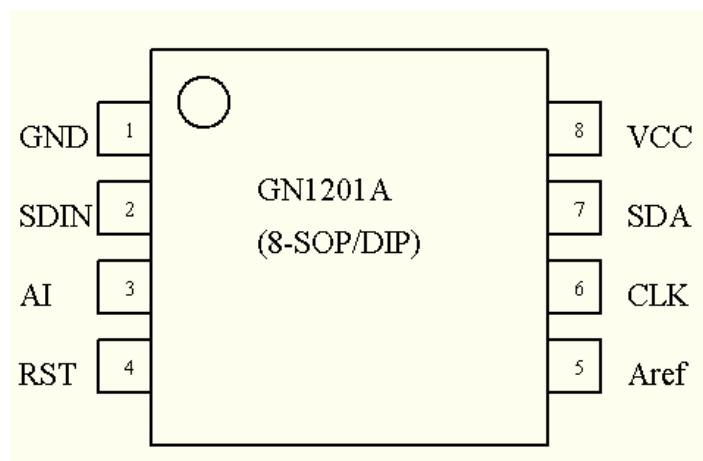
## GN1201 模数转换器

### 1 特点

- 12 位分辨率 A/D 转换器
- 逐次逼近采样
- 单输入通道
- 串行接口
- 片内时钟
- 操作电压: DC 2.5 ~ 5.5 V
- 功耗: 30mA@5V
- AVref:2.4V~VCC
- 参考电压输入
- 工业隔离采集场合, 信号变送器
- SO-8,DIP-8 封装

### 2 引脚排列

如下图所示。



#### 2.1 引脚说明

引脚编号	名称	I/O	说明
1	GND		工作地
2	SDIN	I	保留
3	AI	I	模拟信号输入
4	RST		复位, 不用可悬空
5	Aref	I	AVref, 参考电压输入
6	CLK	I	时钟输入
7	SDA	O	数据输出
8	VCC		电源

### 3.1 极限值 (Ta=25°C)

参数	符号	范围	单位
供电电压	Vdd	-0.3~6.0	V
输入电压	Vi	-0.3~Vdd+0.3	V
输出电压	Vo	-0.3~Vdd+0.3	V
工作温度	Topr	-40~85	°C
放置温度	Tstg	-65~150	°C

### 3.2 推荐工作范围

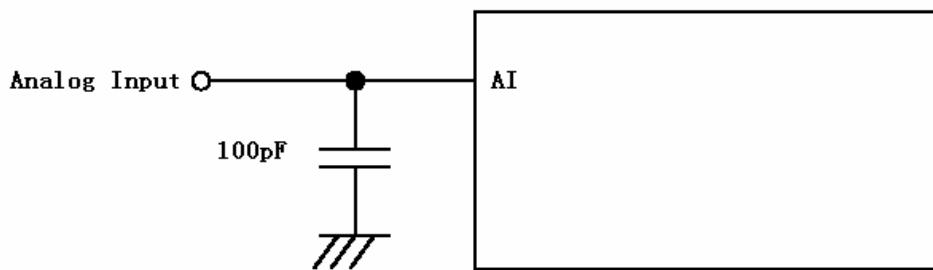
参数	符号	条件	最小值	类型	最大值	单位
供电电压	VCC		2.5	-	5.5	V
工作温度			-40	-	85	°C

### 3.3 12 位 AD 转换特性 (VCC=5.5V~2.4V/2.4V, Ta=25°C)

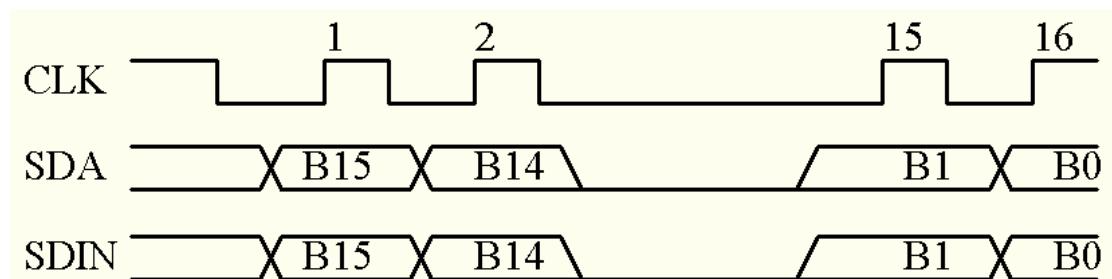
参数	符号	条件	参量			单位
			最小值	类型	最大值	
绝对值	Radc			12		Bits
模拟输入电压	Vain		VSS		AVREFS	V
模拟输入电源供应电压	AVref	VCC=5.0V	2.4		VCC	V
		VCC=3.0V	2.4		VCC	V
全程精度	Eacc	AVREF=4.096V			±4.0	LSB
非线性误差	Ene				±4.0	LSB
微分非线性误差	Ede			±1.0	±2.0	LSB
零刻度偏移误差	Eoff			±1.0	±3.0	LSB
满刻度偏移误差	Efe			±1.0	±3.0	LSB
转换时间	TCONV	VCC=5.5V~2.4V GN1201A	145@			μS
		VCC=5.5V~2.4V GN1201B	29			μS
		VCC=5.5V~2.4V GN1201A	290			μS
		VCC=5.5V~2.4V GN1201B	58			μS
AVREF 输入电流	Iref			0.8	2.0	mA

## 4 噪声处理

为了减少噪音，建议如下图所示在模拟输入脚连接一个电容。在转换过程中，使 AI 输入引脚的模拟电平的波动达到最小值，这是非常重要的，输入引脚的任何变化，都有可能引起噪音，导致输入结果无效。



## 5 工作时序



数据格式说明：

GN1201 上电自动 AD 转换，CPU 发送一个低电平，GN1201 即开始将最高位的数据 B15 送出，等待上升沿，在又一个低电平到来，GN1201 即开始将数据 B14 送出……直到数据 B0 送出，共 16 个脉冲。

SDA 数据的组成：

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
B15	B14	B13	B12	B11	B10	B9	B8	B7	B6	B5	B4	B3	B2	B1	B0

B15~B4 为 12 位采样值，高位在前。B3~B0 为数据是否有效的判断，即  $(B15B14B13B12+B11B10B9B8+B7B6B5B4)$  的值取反加 1。由此可得到正常数据判断方法： $(B15B14B13B12+B11B10B9B8+B7B6B5B4+B3B2B1B0)$  模 16 等于 0。不为 0 则是错误数据，需要重新读一次。

SDIN 数据的组成：

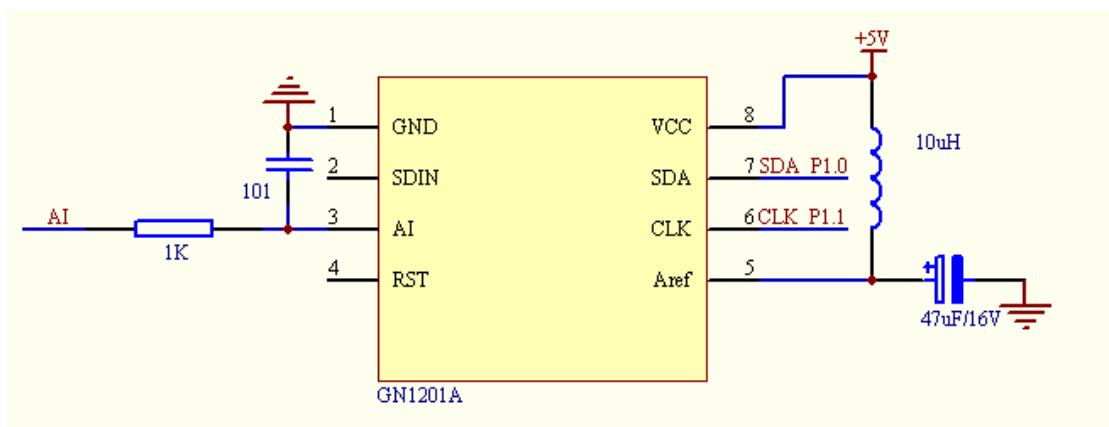
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
B15	B14	B13	B12	B11	B10	B9	B8	B7	B6	B5	B4	B3	B2	B1	B0

B15~B4 为通道，高位在前。B3~B0 为数据是否有效的判断，即  $(B15B14B13B12+B11B10B9B8+B7B6B5B4)$  的值取反加 1。

由此可得到正常数据判断： $(B15B14B13B12+B11B10B9B8+B7B6B5B4+B3B2B1B0)$  模 16，等于 0。不为 0 则是错误数据，需要重新读一次。

说明：由于 GN1201 只有一个通道，所以实际使用中，不送出 SDIN 信号（SDIN 不用，悬空）。

## 6 应用实例



例程：

```
#include <reg52.h>
#include <intrins.h>

//f=11.0592MHz
sbit CLK=P1^1;
sbit SDA=P1^0;

unsigned int ad_gn1201(void){
    //GN1201 不需要送通道值
    unsigned int ad=0;
    unsigned char in_dat;
    unsigned char i;

    CLK=0;
    SDA=1;
    for(i=0;i<20;i++){
        _nop_();
        _nop_();
        if(SDA==0){
            break;
        }
    }

    for(i=0;i<16;i++){
        CLK =0;
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
    }
}
```

```
for(i=0;i<16;i++){
    CLK =0;
    _nop_();
    _nop_();
    _nop_();
    _nop_();
    _nop_();
    _nop_();
```

```
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();
_nop_();

CLK=1;
in_dat=0;
ad<<=1;
if(SDA){
    in_dat=1;
}
_nop_();

ad+=in_dat;
}

CLK=1;

in_dat=(unsigned char)(ad>>12);
in_dat+=(unsigned char)(ad>>8);
in_dat+=(unsigned char)(ad>>4);
in_dat+=(unsigned char)(ad);

if(((in_dat&0x0f)==0)){
    ad>>=4;
    ad&=0xffff;
}
else{
    ad=0xf000;
}
return(ad);
}

void timer0_isr(void) interrupt 1
{
    TH0=0XB8;//10MS
```

```
}

void timer1_isr(void) interrupt 3
{
    TL1+=0XCC;
    TH1=0XCC;

}

void SERIAL_(void) interrupt 4{

    if(RI){
        RI = 0;
    }
    if(TI){
        TI=0;
    }
}

void delay(void){
    unsigned int cnt=0;
    do{
        cnt++;
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
        _nop_();
    }while(cnt<20000);
}

void main(void){
    unsigned int ad_value;

    CLK=1;

    SCON=0x50; // 采用串口方式 1
    TMOD=0x21; // 采用定时器 1 的计数方式

    TH1=0xe8; // 自动重新装入方式，波特率 1200
    TL1=0xe8;
    TR1 = 1;
```

```
TH0=0xff;
TL0=0x9b;
TR0 = 1;
ET0 = 1;
ES  = 1;

EA=1;

while(1){
    ad_value=ad_gn1201();
    if(ad_value<0Xe000){//12 位有效数据是否有效判断

        EA =0;
        TI =0;
        SBUF =(unsigned char)(ad_value>>8);
        while(TI==0);

        EA =0;
        TI =0;
        SBUF =(unsigned char)(ad_value);
        while(TI==0);
        TI=0;
        EA =1;
    }
    delay();
}
}
```

——完——